امتخان مادة الميكانيك (١) لطلاب السنة الثانية / رياضيات الفصل الدراسي الثاني للعام الدراسي ٢٠١٢ - ٢٠١٣

السوال الأول: (٣٠ درجة)

في جملة إحداثية ديكارتية متعامدة و نظامية، عين مع الرسم الإحداثيات الأسطرانية لحركة نقطة ثم استنتج عبارة متجه سرعة هذه النقطة في الإحداثيات الأسطوانية ؟

السؤال الثاني: (٣٠ درجة)

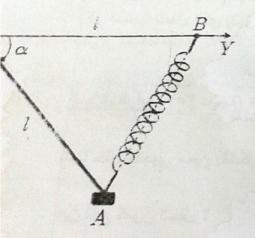
حقل قوى مستوي هو محصلة لحقاين مركزيين احدهما جانب مركزه النقطة (0,1) و الآخر نابذ مركزه النقطة (0,-1) و يتناسبان عكد مع مربع بعد النقطة M(x,y) من المستوي عن مركزي الحقاين بثابتي تناسب k_2 و k_3 على الترتيب

- استنتج متجه الحقل و دالة كمونه (إن وجدت)
- ١, عين خط العقل و خط السوية المارين من النقطة (0,0)

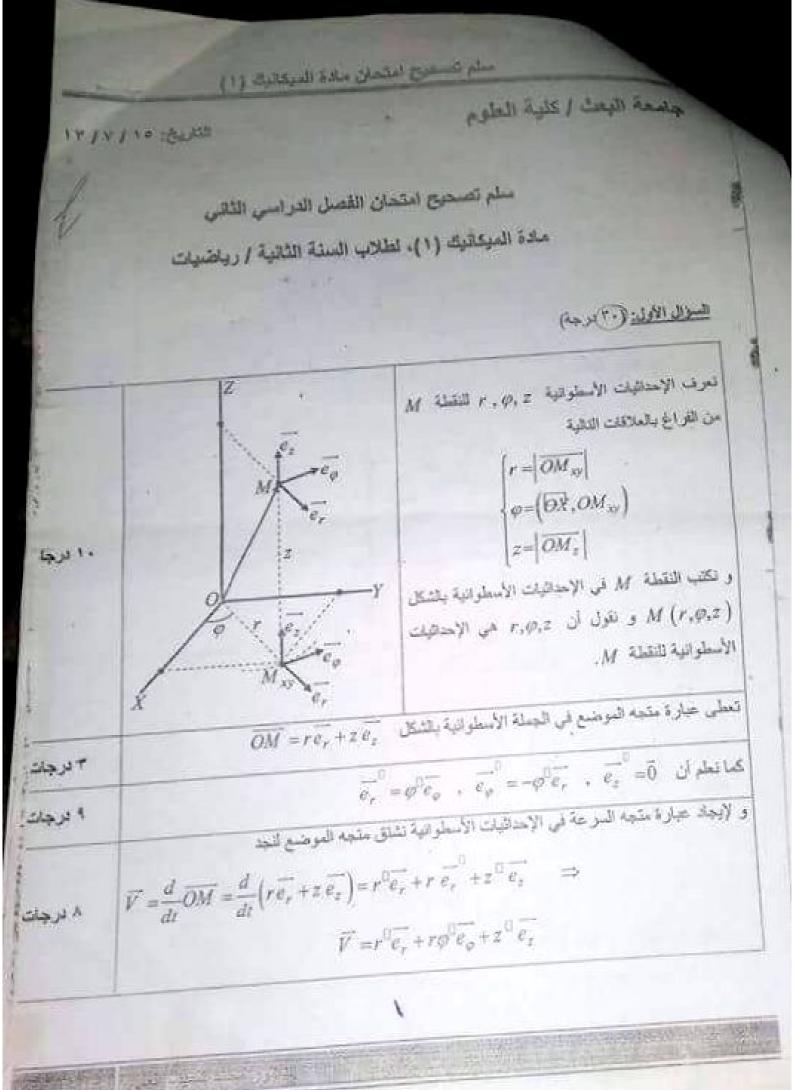
السوال الثالث: (١٠ درجة):

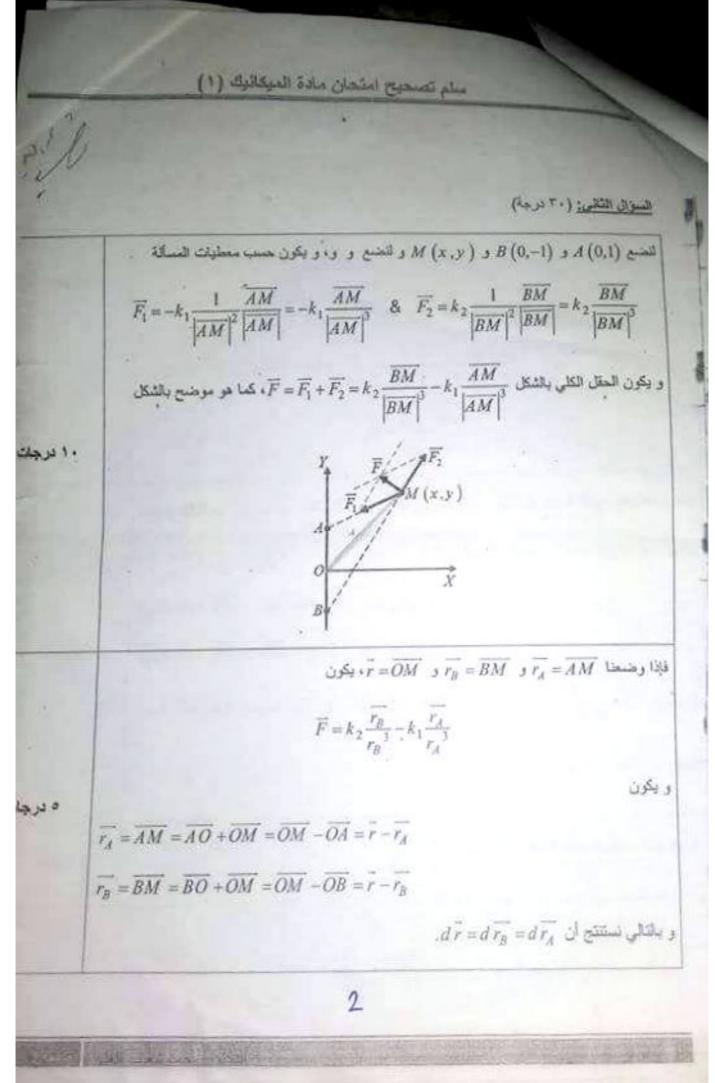
في الشكل المبين جانباً جديم A كتاته m معلق بطرف خيط OA غير قابل للامتطاط طوله l و طرفه الآخر مثبت في مبدأ الإحداثيات، و الجديم مربوط أيضاً بطرف نابض AB طوله الطبيعي l و طرفه الأخر مثبت في النقطة B الواقعة على المحور OY و التي تبعد عن مبدأ الإحداثيات مسافة l. و المطلوب

- ا. عين عدد درجات الحرية و الوسطاء المستقلة لحركة الجسيم على اعتباره نقطة مادية.
- عين على الشكل، بعد نقله إلى ورقة الإجابة، القوى المؤثرة على الجميم ثم أوجد شروط توازن الجميع.
- ٣. بفرض أن الجسيم متوازن في الموضع ، أوجد معامل مرونة النابض و قوة شد الخيط في هذا الموضع.

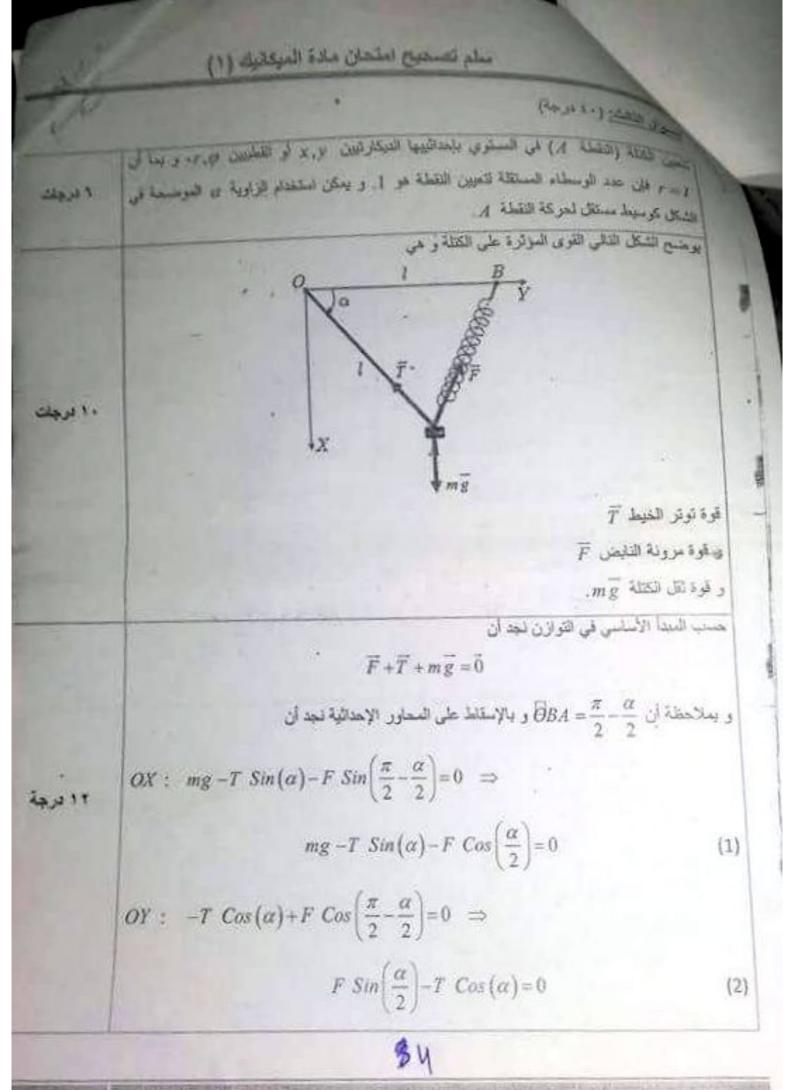


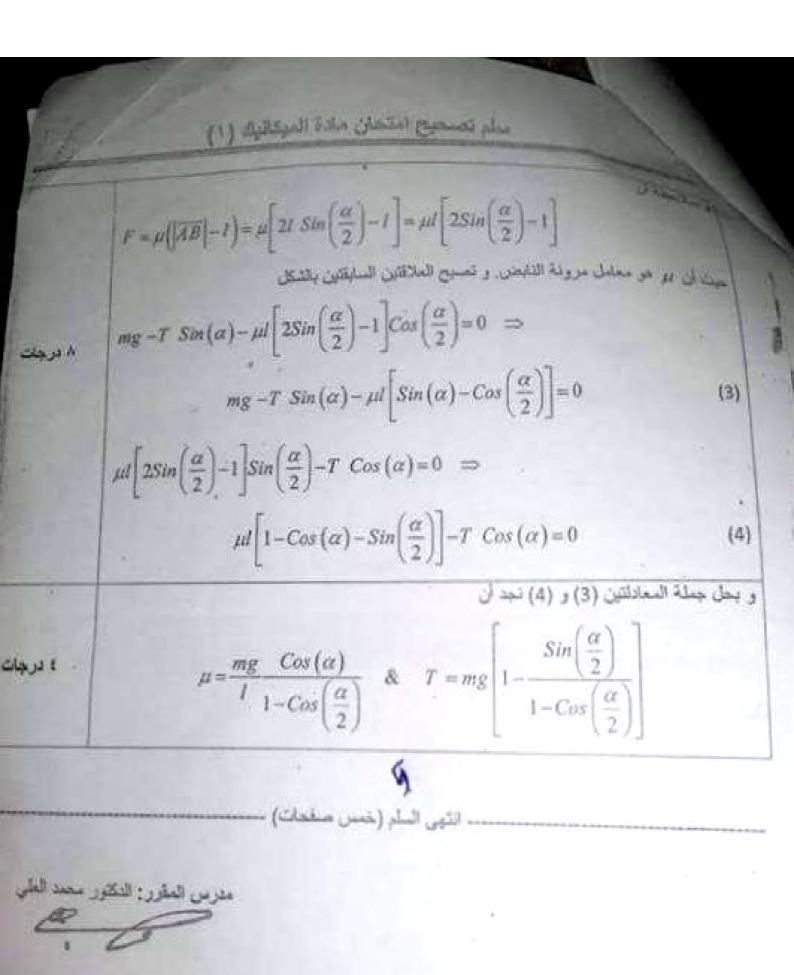
مع أطيب التمنيات بالتوفيق و مدرس المقرر: الدكتور محمد





23%	سلم تصحیح امتحان مادة العبکاتیك (۱)
1/4	الد الانماد للي الكنون لمنبع
Y.	$dV = -\vec{F} \cdot d\vec{r} = -\left(k_2 \frac{\vec{r_B}}{r_B^3} - k_1 \frac{\vec{r_A}}{r_A^3}\right) \cdot d\vec{r} = k_1 \frac{\vec{r_A} \cdot d\vec{r}}{r_A^3} - k_2 \frac{\vec{r_B} \cdot d\vec{r}}{r_B^3}$
٥ درچات	$=k_1 \frac{\overrightarrow{r_A} \cdot d\overrightarrow{r_A}}{r_A^3} - k_2 \frac{\overrightarrow{r_B} \cdot d\overrightarrow{r_B}}{r_B^3}$ و بما آن $\overrightarrow{r_B} \cdot d\overrightarrow{r_B} = r_B \ dr_B \ s \ \overrightarrow{r_A} \cdot d\overrightarrow{r_A} = r_A \ dr_A$ نامد آن
	$dV = k_1 \frac{dr_A}{r_A^2} - k_2 \frac{dr_B}{r_B^2} = d\left(k_2 \frac{1}{r_B} - k_1 \frac{1}{r_A}\right) = d\left(\frac{k_2}{r_B} - \frac{k_1}{r_A}\right) \implies V = \frac{k_2}{r_B} - \frac{k_1}{r_A}$
	تتعرن خطوط سوية الحقل بالعلاقة $V=C$ أي أن $V=C$ التحلق التقطة المنافت التقطة $\frac{k_2}{r_B}-\frac{k_1}{r_A}=C$ و نعوض إحداثولت التقطة الإيجاد خط السوية العار من النقطة $(0,0)$ لنجد أن
۷ درجات	$\overrightarrow{r_A}(0,0) = \overrightarrow{AO} = -\overrightarrow{OA} = (0,-1) \implies r_A(0,0) = 1$ $\overrightarrow{r_B}(0,0) = \overrightarrow{BO} = -\overrightarrow{OB} = (0,1) \implies r_B(0,0) = 1$
	و يكون $C = k_2 - k_1$ و بالتالي قان $C = k_2 - k_1$ نعوطن فنجد خط السوية $\frac{k_2}{r_B(0,0)} - \frac{k_1}{r_A(0,0)} = C$
	$-\frac{k_2}{r_B} - \frac{k_1}{r_A} = k_2 - k_1$ by a published land of the second sec
۳ درچاه	$rac{dx}{F_x} = rac{dy}{F_y}$ منظن المعادلة التفاضلية $rac{dy}{F_y}$





امتحان مادة الميكاتيك (١) لطلاب السنة الثانية / رياضيات القصل الدراسي الأول للعام الدراسي ٢٠١٣ - ٢٠١٤

السوال الأول: (٢٥ درجة)

ارسم جملة إحداثية ديكارتية و عين على الرسم الوسطاء الاسطوانية و الكروية لتعيين نقطة مادية P في الغضاء و متجهات الواحد للجملتين الأسطوانية و الكروية، ثم اكتب عبارتي متجه موضع النقطة P في هاتين الجملتين ؟

السوال الثاني: (٢٥ درجة) اطي حن ع /12

تتحرك نقطة مادية P في المستوي XOV بحيث تعطى إحداثيات هذه النقطة في كل لحظة زمنية ٢ بالعلاقات $x = \theta Cos(\theta)$, $y = \theta Sin(\theta)$; $kt = \theta^3$

اثبت أن حركة النقطة تخضع لقانون السطوح

أأ. عين سرعة و تسارع حركة النقطة

السوال الثالث: (٢٥ درجة) المامن الدالي

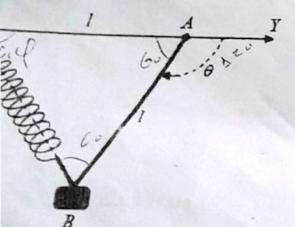
حقل مركزي نابذ مركزه النقطة Aig(0,1,0ig) و يتناسب عكساً مع مربع البعد عن هذا المركز بثابت تناسب Aig(0,1,0ig)لمتجه الحقل ثم اثبت أنه حقل كمونى و أوجد تابع كمونه و أحسب العمل الذي ينجزه متجه الحقل عندما تنتقل نقطة تحت تأثير هذا ال C(3,2,1) الى الموضع B(1,2,1) !!

السؤال الرابع: (٢٥ درجة)

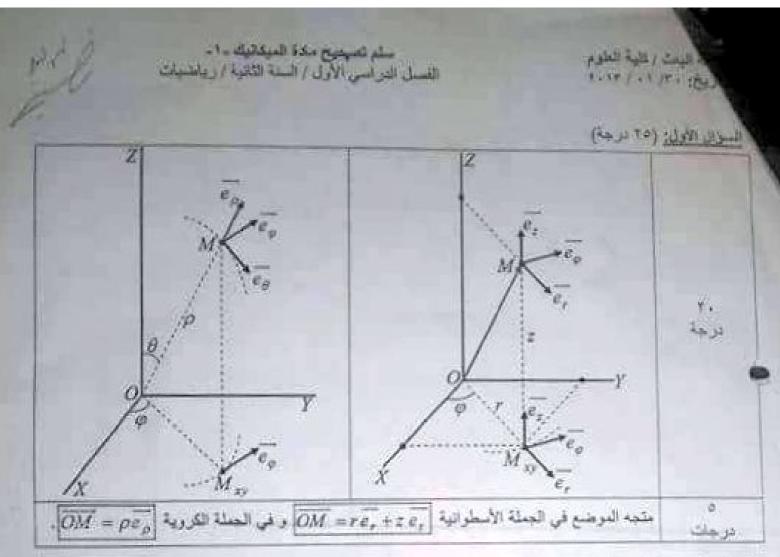
في الشكل المبين جانباً جسيم B كتاته m معلق بطرف خيط AB غير قابل للامتطاط طوله l طرفه الآخر مثبت في النقطة $A\left(0,l
ight)$ ، و الجسيم مربوط ايضاً بطرف نابض OB طوله الطبيعي 1 و طرفه الآخر مثبت في ميدأ الإحداثيات كما هو مبين في الشكل المجاور

١. عين عدد درجات الحرية و الوسطاء المستقلة لحركة الجسيم على اعتباره نقطة مادية.

عين على الشكل، بعد نقله إلى ورقة الإجابة، القوى المؤثرة على الجسيم ثم أوجد شروط توازن الجسيم.



مع أطيب التمنيات بالتوفيق و ال مدرس المقرر: الدكتور محمد



السؤال الثاني: (٢٥ درجة)

$$dt = \frac{1}{4} \left(2 + 2Cos(2\varphi) \right) d\varphi = \frac{\left(1 + Cos(2\varphi) \right)}{2} d\varphi = Cos^{2}(\varphi) d\varphi \implies 0$$

$$\varphi' = \frac{1}{Cos^{2}(\varphi)} \implies r^{2}\varphi' = \left(\alpha \ Cos(\varphi) \right)^{2} \frac{1}{Cos^{2}(\varphi)} = \alpha^{2} = C$$

$$(e) \text{ This, is that it is that i$$

$$\overline{F} = C \left(-\frac{dn}{d\varphi} e_r + u e_{\varphi} \right) = \alpha^2 \left[-\frac{Sin(\varphi)}{\alpha \cos^2(\varphi)} e_r + \frac{1}{\alpha \cos(\varphi)} e_{\varphi} \right] \Rightarrow$$

$$\overline{F} = \frac{\alpha}{Cos(\varphi)} \left[-Tan(\varphi) e_r + e_{\varphi} \right]$$

$$\overline{F} = -C^2 u^2 \left(u_{\varphi}^* + u \right) e_r = -\frac{2\alpha}{Cos^3(\varphi)} e_r$$

$$G_{\Phi} = -\frac{2\alpha}{Cos^3(\varphi)} e_r$$

لسؤال الثالث: (٥٦ درجة)

درجة

$$dx = 3dt , dy = 4dt , dz = dt$$

$$dx = 3dt , dy = 4dt , dz = dt$$

$$dx = 3dt , dy = 4dt , dz = dt$$

$$dx = 3dt , dy = 4dt , dz = dt$$

$$dx = 3dt , dy = 4dt , dz = dt$$

$$dx = 3dt , dy = 4dt , dz = dt$$

$$dx = 3dt , dy = 4dt , dz = dt$$

$$dx = 3dt , dy = 4dt , dz = dt$$

$$dx = 3dt , dy = 4dt , dz = dt$$

$$dx = 3dt , dy = 4dt , dz = dt$$

$$dx = 3dt , dy = 4dt , dz = dt$$

$$dx = 3dt , dy = 4dt , dz = dt$$

$$dx = 3dt , dy = 4dt , dz = dt$$

$$dx = 3dt , dy = 4dt , dz = dt$$

$$dx = 3dt , dy = 4dt , dz = dt$$

$$dx = 3dt , dy = 4dt , dz = dt$$

$$dx = 3dt , dy = 4dt , dz = dt$$

$$dx = 3dt , dy = 4dt , dz = dt$$

$$dx = 3dt , dy = 4dt , dz = dt$$

$$dx = 3dt , dy = 4dt , dz = dt$$

$$dx = 3dt , dy = 4dt , dz = dt$$

$$dx = 3dt , dy = 4dt , dz = dt$$

$$dx = 3dt , dy = 4dt , dz = dt$$

$$dx = 3dt , dy = 4dt , dz = dt$$

$$dx = 3dt , dy = 4dt , dz = dt$$

$$dx = 3dt , dy = 4dt , dz = dt$$

$$dx = 3dt , dz = dt$$

السؤال الرابع: (٢٥ درجة)

$$dU = \vec{F} \cdot d\vec{r} = \left(\lambda \vec{r} + \vec{a}\right) \cdot d\vec{r} = d\left(\frac{\lambda}{2} \vec{r}^2 + \vec{a} \cdot \vec{r}\right) = d\left(\frac{\lambda}{2} r^2 + \vec{a} \cdot \vec{r}\right) \implies 0.$$

$$U = \frac{\lambda}{2} r^2 + \vec{a} \cdot \vec{r} + C$$

200

$$\frac{dx}{F} = \frac{dy}{\lambda x} + \frac{dz}{a_z} \Rightarrow \frac{dz}{\lambda x} + \frac{dz}{\lambda x} + \frac{dz}{\lambda x} + \frac{dz}{\lambda x} \Rightarrow \frac{dz}{\lambda x} + \frac{dz}{\lambda x} + \frac{dz}{\lambda x} \Rightarrow \frac{dz}{\lambda x} + \frac{dz}{\lambda x} + \frac{dz}{\lambda x} + \frac{dz}{\lambda x} \Rightarrow \frac{dz}{\lambda x} + \frac{dz}{\lambda x} + \frac{dz}{\lambda x} + \frac{dz}{\lambda x} \Rightarrow \frac{dz}{\lambda x} + \frac{dz}{\lambda x} + \frac{dz}{\lambda x} + \frac{dz}{\lambda x} \Rightarrow \frac{dz}{\lambda x} + \frac{dz}{\lambda x} + \frac{dz}{\lambda x} + \frac{dz}{\lambda x} + \frac{dz}{\lambda x} \Rightarrow \frac{dz}{\lambda x} + \frac{dz$$

امتحان الدورة الاستثنائية للعام الدراسي 2013 - 2014 مادة الميكانيك (1), لطلاب السنة الثانية / رياضيات

السوال الأول: (25 درجة)

في جملة إحداثية ديكارتية متعامدة و مباشرة OXYZ, حدد مع الرسم الوسطاء الكروية لتعيين نقطة M في الغراغ ثم اكتب عبارة متجه موضع النقطة في هذه الجملة و استنتج عبارة سرعة النقطة فيها.

السؤال الثاني: (25 درجة) ألموا صريم الناخية

تتحرك نقطة مادية P وفق القوانين الزمنية التالية

x = h(1 + Cos(t)) , y = h(1 - Cos(t)) , $z = \sqrt{2} h Sin(t)$ أثبت أن حركة النقطة تخضع لقانون السطوح ثم أحسب السرعة السطحية لهذه الحركة.

السوال الثالث: (25 درجة) المناسبة على المناسبة المناسبة المنالث الشالث المناسبة المن

حقل مركزي جاذب مركزه النقطة $A\left(0,0,-1
ight)$ و يتناسب عكساً مع مكعب البعد عن هذا المركز بثابت تناسب A, و المطلوب

- 1. عين هذا الحقل, ثم أثبت أنه حقلٌ كموني و أوجد تابع كمونه
- C(3,2,1) إلى الموضع B(1,2,1) إلى الموضع 2.

السوال الرابع: (25 درجة) المماضر ١٦/

مجموعة مادية تتحرك في المستوي XOY مؤلفة من نقطة مادية P_1 كتلتها m_1 مربوطة بخيط مهمل الكتلة و غير قابل للامتطاط طوله l_1 طرفه الآخر مثبت في مبدأ الإحداثيات, و نقطة مادية P_2 كتلتها m_2 مثبتة بطرف قضيب مهمل الكتا طوله l_1 طرفه الآخر مثبت في النقطة P_1 . حدد عدد درجات الحرية و الوسطاء المستقلة لحركة الجملة, ثم عين شرو توازن هذه الجملة المادية ؟

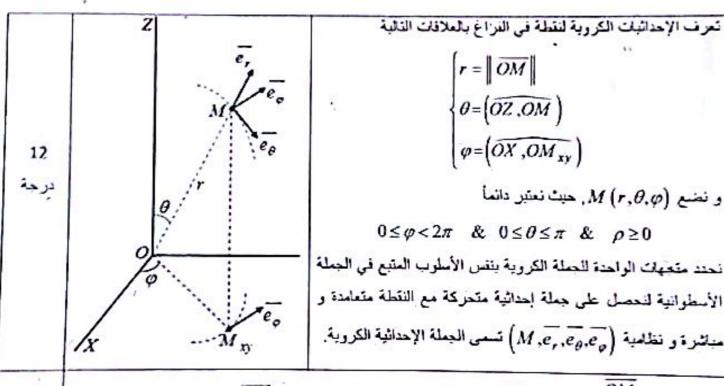
مع أطيب التمنيات بالتوفيق و النجاج الدكتور محمد شعيب العلى



جامعة البعث / كلية العلوم / قسم الرياضيات

سلم تصحيح مادة الميكانيك (1), لطلاب السنة الثانية / رياضيات امتحان الدورة الاستثنائية للعام الدراسي 2013 - 2014

السؤال الأول: (25 درجة)



و نلاحظ أن $\overline{\overline{OM}} = \overline{\overline{OM}}$ و أن $\overline{e_{\theta}}$ هو متجه عمودي على متجه الموضع \overline{OM} ويقع في المستوي المتحرك

مع النقطة ZOM و أن e_{ϕ} مو ذاته متجه الواحدة المعرف في الجملة الاسطوانية, كما هو موضح في الشكل c_{ϕ} مع النقطة $\overline{OM} = re_{\phi}$.

و بما أن

$$\begin{cases}
\overrightarrow{e_{\rho}} = \theta \cdot \overrightarrow{e_{\theta}} + \varphi \cdot Sin(\theta) \overrightarrow{e_{\varphi}} \\
\overrightarrow{e_{\theta}} = \theta \cdot \overrightarrow{e_{\rho}} + \varphi \cdot Cos(\theta) \overrightarrow{e_{\varphi}} \\
\overrightarrow{e_{\varphi}} = -\varphi \cdot Sin(\theta) \overrightarrow{e_{\rho}} - \varphi \cdot Cos(\theta) \overrightarrow{e_{\theta}}
\end{cases}$$

THE LOW

لإيجاد عدارة منجه السرعة في الإحداثيات الكروبة معلن منكمة الموضع و نعوض فنجد

$$\overrightarrow{V} = \frac{d}{dt}\overrightarrow{OM} = \frac{d}{dt}\left(\rho\overrightarrow{e_{\rho}}\right) = \rho^{*}\overrightarrow{e_{\rho}} + \rho\overrightarrow{e_{\rho}} = \rho^{*}\overrightarrow{e_{\rho}} + \rho\theta^{*}\overrightarrow{e_{\theta}} + \rho\varphi^{*}Sin(\theta)\overrightarrow{e_{\varphi}}$$

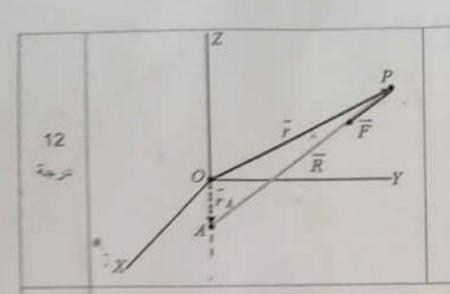
السؤال الثقى: (25 درجة)

درجتان	بملاحظة أن $x+y=2h$, نستنتج أن حركة النقطة P هي حركة مستوية نتم في المستوي $x+y=2h$.
5	$\vec{V} = -h Sin(t) \vec{i} + h Sin(t) \vec{j} + \sqrt{2} h Cos(t) \vec{k} \Rightarrow $ $\vec{\Gamma} = -h Cost(t) \vec{i} + h Cos(t) \vec{j} - \sqrt{2} h Sin(t) \vec{k} $
در جات	$1 = -n \cos(t) t + n \cos(t) j - \sqrt{2} n \sin(t) k$
5	معادلات المستقيم المار من النقطة P و الموازي لتسارع النقطة $\widetilde{\Gamma}$ تعطّى في أي لحظة زمنية Γ بالعلاقات
درجات	$\frac{x - h - h \operatorname{Cos}(t)}{-h \operatorname{Cos}(t)} = \frac{y - h + h \operatorname{Cos}(t)}{h \operatorname{Cos}(t)} = \frac{z - \sqrt{2} h \operatorname{Sin}(t)}{-\sqrt{2} h \operatorname{Sin}(t)}$
	بملاحظة أن النقطة (h,h,0 تحقق معادلات المستقيم السابق في أي لحظة زمنية 1. و بالنالي فاين منحي
3	المنطقة P يمر دانماً من النقطة الثابتة P في الفراغ أي أن حركة النقطة P هي حركة مركزية في P
در جات	المستوي $x+y=2h$ مركزها النقطة الثابتة Λ . و بالتالي حسب مبرهنة سابقة تكون خركة النقطة خاضعة
	لقانون السطوح
	$\overrightarrow{\sigma} = \overrightarrow{AP} \times \overrightarrow{V} = \left(\overrightarrow{AO} + \overrightarrow{OP}\right) \times \overrightarrow{V} = \left(\overrightarrow{OP} - \overrightarrow{OA}\right) \times \overrightarrow{V}$
6	$= \left(h Cos(t) \vec{i} - h Cos(t) \vec{j} + \sqrt{2} h Sin(t) \vec{k}\right) \times$
10000	
ارجات	$\times \left(-h Sin(t) \vec{i} + h Sin(t) \vec{j} + \sqrt{2} h Cos(t) \vec{k}\right)$
	$ \vec{i} + \vec{j} + \vec{k} \vec{i} + \vec{j} + \vec{k} $
4	$\vec{\sigma} = h \ Cos(t) - h \ Cos(t) \ \sqrt{2} \ h \ Sin(t) = h^2 \ Cos(t) - Cos(t) \ \sqrt{2} \ Sin(t) \Rightarrow$
در جات	$\vec{\sigma} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ h Cos(t) & -h Cos(t) & \sqrt{2} h Sin(t) \\ -h Sin(t) & h Sin(t) & \sqrt{2} h Cos(t) \end{vmatrix} = h^2 \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ Cos(t) & -Cos(t) & \sqrt{2} Sin(t) \\ -Sin(t) & Sin(t) & \sqrt{2} Cos(t) \end{vmatrix} \Rightarrow$
	$\vec{\sigma} = h^2 \left(-\sqrt{2} \vec{i} - \sqrt{2} \vec{i} + 0 \vec{k} \right)$

Scanned by CamScanner



السؤال الثالث: (25 درجة)



بملاحظة الشكل المجاور , لنضع $\vec{r} = \overrightarrow{OP} \ , \ \overrightarrow{R} = \overrightarrow{AP} \ , \ \vec{r}_A = \overrightarrow{OA}$ عندنذ نجد حسب الغرض أن

$$\overrightarrow{F} = -\lambda \frac{1}{R^3} \frac{\overrightarrow{R}}{R} = -\lambda \frac{\overrightarrow{R}}{R^4}$$
 . $R = \|\overrightarrow{R}\|$ حيث أن

كما تلاحظ أن

3
$$\vec{r} = \overrightarrow{OP} = \overrightarrow{OA} + \overrightarrow{AP} = \vec{r}_A + \overrightarrow{R} \implies d\vec{r} = d\vec{r}_A + d\vec{R} = \vec{0} + d\vec{R} = d\vec{R}$$

و ذلك لأن
$$\vec{r}_A = \overline{Const}$$
 و ذلك لأن

و بما أن $\overline{R}^2 = R$ قاته و بمغاضلة الطرفين تجد أن $\overline{R}^2 = R^2$ و يكون

5
$$dV = \lambda \frac{1}{R^4} R dR = \lambda \frac{dR}{R^3} = d\left(-\frac{\lambda}{2R^2}\right) \Rightarrow V = -\frac{\lambda}{2R^2} + D$$

و هو تابع كمون الحقل حيث أن D هو ثابت يتم تعيينه من شروط كمون المسالة.

و لحساب العمل, نعلم أن

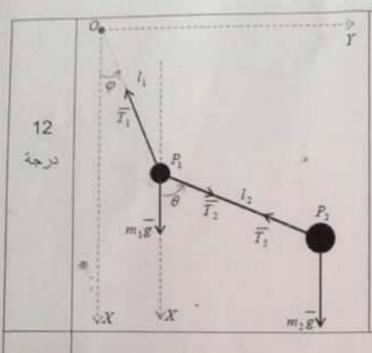
$$W_{E \to C} = V(B) - V(C) = \left(-\frac{\lambda}{2R_B^2} + D\right) - \left(-\frac{\lambda}{2R_C^2} + D\right) = \frac{\lambda}{2} \left(\frac{1}{R_C^2} - \frac{1}{R_B^2}\right)$$

$$=\frac{\lambda}{2}\left(\frac{1}{\|\overline{AC}\|^2}-\frac{1}{\|\overline{AB}\|^2}\right)$$

ارجات

$$=\frac{\lambda}{2}\left[\frac{1}{(3-0)^2+(2-0)^2+(1-(-1))^2}-\frac{1}{(1-0)^2+(2-0)^2+(1-(-1))^2}\right]$$

$$=\frac{\lambda}{2}\left(\frac{1}{9+4+4} - \frac{1}{7+4+4}\right) = \frac{\lambda}{2}\left(\frac{1}{17} - \frac{1}{9}\right) = -\frac{4}{153}\lambda$$



ساتحظة الشكل المجاور, نلاحظ أن هذه الجملة مؤلفة من تعلقون ماديتون ماديتون P_1 و P_2 و بما أن حركة النقطة P_1 هي حركة دائرية حول P_2 فيكفي لتعيينها اعتبار الزاوية P_3 المحصورة بنون المحور P_4 و المتجه P_4 كوسيط لحركة هذه النقطة و بتثبيت حركة النقطة P_4 , نلاحظ أن حركة النقطة P_4 هي حركة دائرية حول P_4 فيكفي لتعيينها اعتبار الزاوية P_3 المحصورة بين المحور P_4 الموازي للمحور المزاوية P_4 الموازي للمحور عنه النقطة P_4 و المتجه OX كوسيط لحركة هذه النقطة P_4 و بالتالي فإن الجملة المادية المعطاة تملك عرجتون من الحرية و يمكن اعتماد الوسيطين P_4 و P_5 و محلة المحملة المادية المعطاة تملك خوسطاء مستقلة لحركة الجملة .

6



 P_1 نجد المبدأ العلم في التوازن في النقطة P_1 نجد $\overline{T_1} + m_1 \overline{g} + \overline{T_2} = \overline{0}$ (i)

و بإسقاط العلاقة (i) على المحورين OX و OY نجد أن

$$-T_1 \cos(\varphi) + m_1 g + T_2 \cos(\theta) = 0$$
(1)

$$-T_1 Sin(\varphi) + 0 + T_2 Sin(\theta) = 0$$
(2)

بتطبيق المبدأ العام في التوازن في النقطة P_2 نجد

$$\overline{T_3} + m_2 \overline{g} = \overline{0} \qquad (ii)$$

و بملاحظة أن $T_1 = -\overline{T}_2$ (لكون قوى التوتر في أي نقطة من جسم غير قابل للامتطاط متساوية بالشدة), تصبيح الملاقة (ii) بالشكل

$$-\overline{T}_{2} + m_{2}\overline{g} = \overline{0} \qquad (iii)$$

و بإسقاط العلاقة (iii) على المحورين OX و OY نجد أن

$$-T_2 \cos(\theta) + m_2 g = 0 \qquad (3)$$

$$T_2 Sin(\theta) + 0 = 0$$
 (4

.....انتهى السلم (اربع صفحات).....

مدرس المقرر: الدكتور محمد العلي